

определяется рядами (9); если  $\Delta(k) = 0$  при некоторых  $k = k_1, \dots, k_m \leq k_0$ , то задача (2) – (6) разрешима тогда, когда выполняются условия ортогональности

$$\int_0^1 \varphi(x) \sin \pi l x dx = \int_0^1 \psi(x) \sin \pi l x dx = 0, \quad l = k_1, \dots, k_m.$$

## Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Сабитов К. Б., Сафин Э. М. Обратная задача для уравнения смешанного параболо-гиперболического типа в прямоугольной области // Изв. вузов. Матем. – 2010. – № 4(546). – С. 55–62.

2. Сабитов К. Б. Начально-граничная задача для параболо-гиперболического уравнения со степенным вырождением на переходной линии // Дифференц. уравнения. – 2011. – Т. 47. – № 1. – С. 1–8.

**Л. У. Султанов, Р. Л. Давыдов**

*Казанский (Приволжский) федеральный университет,  
ruslan.davydov@mail.ru*

## ИССЛЕДОВАНИЕ БОЛЬШИХ УПРУГОПЛАСТИЧЕСКИХ ДЕФОРМАЦИЙ МКЭ

Настоящая работа посвящена разработке и численной реализации методики исследования напряженно-деформированного состояния упругопластических тел с учетом больших деформаций. Используется процедура пошагового нагружения с итерационным уточнением деформированного состояния. Пространственная дискретизация основана на методе конечных элементов (МКЭ).

**1. Постановка задачи.** В качестве тензоров, описывающих деформацию и скорость деформации, используются левый тензор Коши-Грина  $(B)$ , тензор пространственного градиента скорости  $(h)$ , тензор деформации скорости  $(d)$ . Напряженное состояние описывается с помощью тензора истинных напряжений  $(\Sigma)$ , определенного в актуальном состоянии. Вводится удельная потенциальная энергия деформации, которая зависит от левого тензора Коши-Грина  $W = W(B)$ , тогда тензор напряжений Коши-Эйлера будет выражаться в следующем виде:

$$(\Sigma) = \frac{2}{J}(B) \cdot \left( \frac{\partial W}{\partial B} \right). \quad (1)$$

Здесь  $J$  – относительное изменение объема.

**2. Алгоритм расчета.** Для соотношения (1), получено физическое соотношение в упругой области в виде зависимости производной Трусделла тензора напряжений от деформации скорости:

$$(\Sigma^{Tr}) = (\Lambda_{\Sigma}) \cdot \cdot (d^e).$$

Для решения нелинейной задачи используется инкрементальный метод. В качестве базового уравнения используется уравнение виртуальных мощностей

$$\int_{\Omega} (\Sigma) \cdot \cdot (\delta d) d\Omega = \int_{\Omega} \vec{f} \cdot \delta \vec{v} d\Omega + \int_{S^{\sigma}} \vec{p} \cdot \delta \vec{v} dS.$$

В рамках теории течения используются аддитивное представление для полной деформации скорости, т. е.  $(d) = (d^e) + (d^p)$ . Предполагается справедливость ассоциированного закона течения:  $(d^p) = \lambda' \left( \frac{\partial \Phi}{\partial \Sigma} \right)$ , где  $\lambda'$  – скорость пластических деформаций. Используется метод проецирования напряжений на поверхность текучести. Перейдя в определяющих соотношениях

и линеаризованном уравнении к приращениям, составляем разрешающую систему линейных уравнений. Численная реализация основана на методе конечных элементов.

**3. Численный пример.** В качестве примера рассмотрено следующее выражение потенциала упругих деформаций:

$$W = \frac{\lambda + 2\mu}{8}(I_{1B} - 3)^2 + \mu(I_{1B} - 3) - \frac{\mu}{2}(I_{2B} - 3).$$

В качестве критерия упругого деформирования использовано условие Губера-Мизеса с упрочнением. Указанным методом численно решены задача растяжения круглого стержня с образованием шейки и задача о деформировании конической оболочки.

Таким образом, в работе построена методика численного исследования упруго-пластических тел, для которых физические соотношения задаются с помощью упругого потенциала. Численная реализация основана на методе конечных элементов на базе восьмиузлового полилинейного элемента. Решенные задачи демонстрируют работоспособность полученной методики.

#### Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Голованов А. И., Султанов Л. У. *Математические модели вычислительной нелинейной механики деформируемых сред*. – Казань: Казан. гос. ун-т, 2009. – 465 с.

2. Bonet J., Wood R. D. *Nonlinear continuum mechanics for finite element analysis*. – 1997. – 283 p.

3. Schroder J., Gruttmann F. *A simple orthotropic finite elastoplasticity model based on generalized stress-strain measures*. – 2002. – P. 38–64.